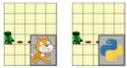


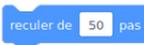
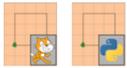
Bilan 3

Nouvelles instructions introduites dans ce module

ACTIONS de déplacements du robot, en orientation relative (robot Verbot)

En Scratch	En python	Description	Défi d'introduction
	<code>reculer()</code>	Le robot recule d'une case. La direction dans laquelle il est orienté reste inchangée.	Planter des fleurs 

ACTIONS du robot, spécifiques au contexte "Dessiner avec la tortue" (orientation relative)

En Scratch	En python	Description	Défi d'introduction
	<code>reculer()</code> Placer le nombre de pas voulu entre les parenthèses.	La tortue recule du nombre de pas entré en paramètre. La direction dans laquelle la tortue est orientée reste inchangée.	Dessiner avec la tortue 

ACTIONS du robot, spécifiques au contexte "Construire une machine" (orientation relative)

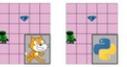
En Scratch	En python	Description	Défi d'introduction
	<code>ramasserRoue()</code>	Le robot ramasse la roue dentée sur la case où il se trouve. Si le bloc est utilisé alors qu'il n'y a pas de roue dentée sur la case, le message d'erreur " <i>Il n'y a rien à ramasser</i> " est renvoyé. Le robot ne peut transporter qu'une roue dentée à la fois. Si le bloc est utilisé alors que le robot porte déjà une roue dentée, le message d'erreur " <i>Le robot essaie de transporter trop d'objets à la fois.</i> " est renvoyé.	Construire une machine 
	<code>deposerRoue()</code>	Le robot dépose la roue dentée qu'il transporte sur la case où il se trouve. Si le bloc est utilisé alors que le robot ne porte pas de roue dentée, le message d'erreur " <i>Le robot essaie d'accrocher une roue dentée alors qu'il n'en transporte pas.</i> " est renvoyé.	
	<code>construirePlateformeDevant()</code>	Le robot construit une plateforme sur la case devant lui. S'il y a déjà une plateforme sur cette case, le message d'erreur " <i>Il y a déjà une plateforme ici !</i> " est renvoyé.	

Instructions introduites dans un précédent module

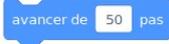
CONTRÔLES

	Rejoindre la fusée (module 2) 
---	--

ACTIONS de déplacement du robot, en orientation relative

  	Collecter les pierres précieuses (module 1) 
---	--

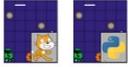
ACTIONS du robot, spécifiques au contexte "Dessiner avec la tortue" (orientation relative)

   	Dessiner avec la tortue (module 1) 
---	---

ACTION du robot, spécifique au contexte "Pousser les caisses" (orientation relative)

	Pousser les caisses (module 1) 
---	---

ACTION du robot, spécifique au contexte "Tirer au laser" (orientation relative)

	<p>Tirer au laser (module 1)</p> 
---	---

ACTION du robot, spécifique au contexte "Planter des fleurs" (orientation relative)

	<p>Planter des fleurs (module 2)</p> 
---	---